Постановка задачи линейного программирования (ЗЛП):

(Определение ЛП (ЗЛП))

Математическая модель ЗЛП:

$$Z = c_1 x_1 + c_2 x_2 + \dots + c_n x_n \longrightarrow max \ (min),$$

$$a_{11}x_1+a_{12}x_2+...+a_{1n}x_n=e_{1,}$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = \epsilon_2$$

....

 $a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + ... + a_{mn}x_n = e_{m}$

 $x_i \ge 0, (j \in l: n)$

Свойства ЗЛП

Теорема 1. **Множество всех допустимых решений системы ограничений задачи линейного программирования (ЗЛП) выпуклое.**

//Определение

Множество точек G называется выпуклым, если наряду c двумя произвольными точками A1, A2, принадлежащими данному множеству, их выпуклая линейная комбинация так же принадлежит множеству: $1A1 + (1-1)A2 \hat{I} G$, $1\hat{I} [0; 1]$.

Среди точек множества можно выделить внутренние, граничные и угловые.

Точку Ао выпуклого множества G называют внутренней, если в некоторой ее окрестности содержатся точки только данного мно-

Точку Ao выпуклого множества G называют угловой, если она не является внутренней ни для какого отрезка, целиком лежащего в G. Точку Ao выпуклого множества G называют граничной, если в любой ее окрестности содержатся как точки данного множества, так и не принадлежащие ему.

Понятие выпуклой линейной комбинации (ВЛК) точек

Опр I. Точка A является **ВЛК** точек A_1 , A_2 если $A = \lambda_1 A_1 + \lambda_2 A_2$, $\lambda_j \geq 0$, $\lambda_1 + \lambda_2 = 1$ ($1 \leq j \leq 2$) (Опр 2. A - BЛК точек A_1 , A_2 , ..., A_n , если $A = \lambda_1 A_1 + \lambda_2 A_2 + ... + \lambda_n A_n$, $\lambda_i \geq 0$, $\lambda_1 + \lambda_2 + ... + \lambda_n = 1$

 $(1 \le j \le n)$

Теорема 2.

- I. Если ЗЛП имеет оптимальное решение, то линейная целевая функция принимает максимальное (минимальное) значение в одной из угловых точек многоугольника решений.
- II. Если линейная функция принимает максимальное (минимальное) значение более, чем в одной угловой точке, то она принимает его в любой точке, являющейся ВЛК этих точек.

 Теорема 3.

Каждому допустимому базисному решению ЗЛП соответствует угловая точка многогранника решений, и наоборот каждой угловой точке многогранника решений соответствует допустимое базисное решение.

//Из курса линейной алгебры, известно, что совмесная система из т уравнений с п переменными имеет единственное решение, если ранги основной и расширенной матриц равны числу переменных задачи, и бесконечно много решений, если ранги меньше числа неизвестных. Во втором случае переменные задачи подразделяют на основные (базисные) и не основные (свободные). Множество решений СЛАУ ищется на основе варьирования значений свободных переменных. При решении задач линейного программирования интерес представляют решения при нулевых свободных переменных. Такие решения называют базисными. Базисные решения, в свою очередь, подразделяют на допустимые, не допустимые, вырожденные.

Допустимые базисные решения должны содержать только неотрицательные компоненты.

Вырожденные базисные решения кроме нулевых свободных переменных содержат хотя бы одну основную переменную=0.

Максимально возможное количество базисных решений совместной системы из m уравнений c n переменными (ранг r=m) определяется числом сочетаний C=n!/m!(n-m)!

Основная ЗЛП неразрешима, если:

- 1) уравнения (II) не совместны;
- 2) уравнения (II) совместны, но решения не удовлетворяют условиям неотрицательности;
- 3) уравнения (II) совместны, существуют допустимые решения, но среди них нет оптимальных.

Замена неравенств уравнениями

Для перехода от неравенств к уравнениям вводятся дополнительные переменные xn+i>=0. Если неравенство имеет знак « \leq », то соот. дополнительная переменная вводится в левую часть со знаком «+». Если неравенство имеет знак «<=», то со знаком «-».

Геометрическая интерпретация свойств ЗЛП

Пример

$$F = 3x_1 + 3x_2 \rightarrow \max \\ \begin{cases} x_1 + x_2 \le 8 \\ 2x_1 - x_2 \ge 1 \\ x_1 - 2x_2 \le 2 \end{cases}$$

$$x_1 \ge 0, \quad x_2 \ge 0$$

ОДР — выпуклый четырехугольник. Градиент целевой функции gradF = $\{3;3\}$. При решении симплексным методом на некотором κ -ом шаге получаем результат:

базисные переменные – x_1 , x_2 , x_5

свободные переменные $-x_3$, x_4 .

Выражения базисных переменных через свободные:

$$x_1 = 3 - (1/3)x_3 + (1/3)x_4$$

$$x_2 = 5 - (2/3)x_3 - (1/3)x_4$$

$$x_5 = 9 - x_3 - x_4$$

Соответствующее базисное решение X_{κ} = (3; 5; 0; 0; 9)

отсутствует одна из переменных, в то время как критерий оптимальности выполнен -> Альтернативный тах в точках отрезка $X^* \in [AB]$,

A
$$(3; 5)$$
, B $(6; 2)$, $F(X^*) = 24$.

Соответствующие базисные решения ЗЛП:

$$X_{\kappa}=(3; 5; 0; 0; 9), X_{\kappa+1}=(6;2;0;9; 0),$$

$$X^* = \alpha X_{\kappa} + (1-\alpha)X_{\kappa+1}$$

$$0 \le \alpha \le 1$$

Fmin
$$(0.5; 0) = 1.5$$

Соответствующее базисное решение $X_{\kappa+2} = (0.5;0; 7.5; 0; 1.5)$

