

МОДЕЛИ ВЫПУКЛОГО ПРОГРАММИРОВАНИЯ.

Рассмотрим ЗНП:

$$Z = f(X) \rightarrow \text{extr},$$

$$X = (x_1, x_2, \dots, x_n),$$

$$g_i(X) \leq b_i, \quad 1 \leq i \leq m$$

Опр. Функция $f(X)$, заданная на выпуклом множестве, называется **выпуклой (вогнутой)**, если для \forall двух точек $X^{(1)}$ и $X^{(2)}$ из данного множества и $\forall \theta \leq \lambda \leq 1$ выполняется соотношение (1):

$$f[\lambda X^{(2)} + (1 - \lambda)X^{(1)}] \leq \lambda f(X^{(2)}) + (1 - \lambda)f(X^{(1)})$$

$$(f[\lambda X^{(2)} + (1 - \lambda)X^{(1)}] \geq \lambda f(X^{(2)}) + (1 - \lambda)f(X^{(1)})) \quad (2)$$

Неравенства (1,2) означают, что отрезок, соединяющий точки $(X^{(1)}, f(X^{(1)}))$ и $(X^{(2)}, f(X^{(2)}))$ расположен не ниже (не выше) графика функции на этом участке.

Свойства выпуклых и вогнутых функций:

Свойство 1 Если $f(X)$ – выпуклая (вогнутая) функция, то $-f(X)$ – вогнутая (выпуклая) функция.

Свойство 2: Если $f(X)$ – выпуклая функция, то множество всех точек, удовлетворяющих условиям:

$$f(X) \leq b,$$

$X \geq 0$, выпукло (если оно не пусто).

Если функция непрерывна вместе с частными производными первого порядка, то справедливы свойства:

Теорема1: Пусть $f(X)$ - выпуклая (вогнутая) функция, заданная на замкнутом, ограниченном, выпуклом множестве; тогда любой локальный min (max) целевой функции является и глобальным.

Следствие1: Если глобальный min(max) достигается в двух различных точках, то он достигается и в любой точке отрезка, соединяющего данные точки.

Следствие2: Если $f(X)$ – строго выпуклая (вогнутая) функция, то её глобальный min(max) на выпуклом множестве достигается в единственной точке.

Теорема2: Пусть $f(X)$ – выпуклая (вогнутая) функция, заданная на выпуклом множестве и $\nabla f(X^{(0)}) = 0$. Тогда $X^{(0)}$ точка глобального min(max).

Критерий Сильвестра

Дважды дифференцируемая функция $f(X)$ является выпуклой (вогнутой), если матрица Гессе положительно определенная (отрицательно определенная). Элементы матрицы – частные производные по соответствующим переменным:

$$a_{11} = \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} \quad a_{12} = \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} \quad A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1k} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2k} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{k1} & a_{k2} & \dots & a_{kk} \end{pmatrix}$$

Пример.

Показать, что заданная функция является выпуклой (вогнутой)

$$Z = 2x^2 + y^2 - xy + 5x - 6y + 8.$$

Решение:

$$Z'_x = 4x - y + 5, \quad Z'_y = -x + 2y - 6, \quad Z''_{xx} = 4, \quad Z''_{yy} = 2, \quad Z''_{xy} = -1. \quad \Delta_1 = Z''_{xx} = 4,$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 4 & -1 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = 7$$

Таким образом, все главные миноры матрицы Гессе строго положительны, функция Z является строго выпуклой при $\forall x, y$. положительная (отрицательная) определенность матрицы Гессе в стационарной точке является достаточным условием существования в этой точке минимума (максимума).

$$\begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

Главные миноры равны соответственно: -2, 4, -6. Следовательно, матрица отрицательно определенная, а точка – max.

В общем случае, когда матрица Гессе неопределенная, стационарная точка является седловой; когда матрица полуопределенная, то для установления характера экстремума необходимы дополнительные исследования.

Задача выпуклого программирования.

• Задача выпуклого программирования (ВП) состоит в отыскании такого решения, при котором выпуклая функция Z достигает минимального значения, или вогнутая функция Z достигает максимального значения.

• Всякая ЗЛП является частным случаем задачи ВП.

• В общем случае задачи ВП являются задачами нелинейного программирования.

• Выделение задач ВП в специальный класс объясняется экстремальными свойствами выпуклых функций: всякий локальный минимум выпуклой функции (локальный максимум вогнутой функции) является одновременно и глобальным

Дополнительно:

// Определение выпуклого множества точек.

// Понятие локального и глобального экстремума.